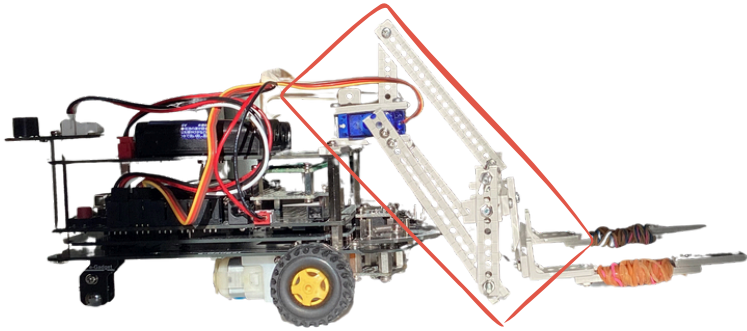


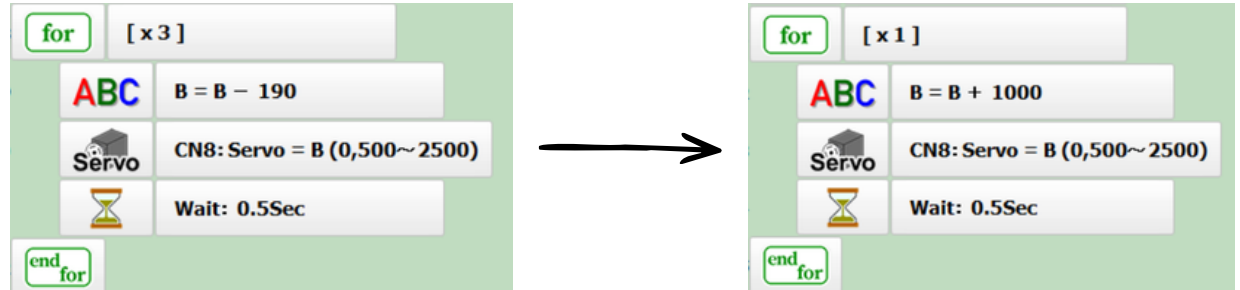
# チーム sasaisawesome

## 工夫①-平行四辺形のアーム



二段積みを簡単にするために水平に荷物を持つ平行四辺形型のアームを作った(赤の部分)。

## 工夫②-コンテナの上げ下ろし



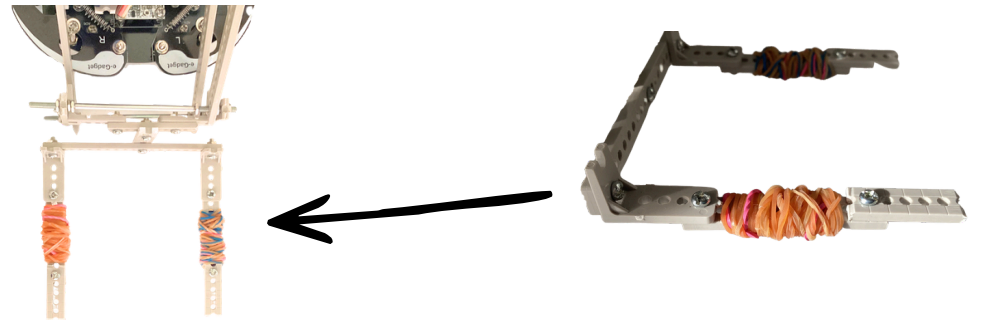
一気に荷物を持ち上げるようにプログラムを組んだ。何回かに分けて持ち上げると逆にアームが揺れ、コンテナが落ちてしまうことを発見！

## 発見①-電池の残量



時間制でのコードを組んでいたため電池の残量によりロボットの動きが変わることを発見。ロボットを使っていない時には必ず電源を切る、コンテストの日には電池の残量を測り電池を適切に入れ替えるなどの工夫をして乗り越えた。

## 発見②-輪ゴム



コンテナが滑らないように輪ゴムをアームに取り付けたが、持ち上げることはできてもコンテナを下す時に引っかかってしまった。そのため、輪ゴムではなく、コンテナの上げ下ろしのプログラムを工夫した。